

Vous avez toute liberté pour télécharger, imprimer, photocopier ce cours et le diffuser gratuitement. Toute diffusion à titre onéreux ou utilisation commerciale est interdite sans accord de l'auteur.

Si vous êtes le gestionnaire d'un site sur Internet, vous avez le droit de créer un lien de votre site vers mon site, à condition que ce lien soit accessible librement et gratuitement. Vous ne pouvez pas télécharger les fichiers de mon site pour les installer sur le vôtre.

DERIVATION

PLAN

I : Dérivée

- 1) Définition
- 2) Opérations
- 3) Dérivées successives

II : Théorème de Rolle et conséquences

- 1) Théorème de Rolle
- 2) Théorème des accroissements finis
- 3) Applications

I : Dérivée

1- Définition

DEFINITION

f définie sur un intervalle I est dérivable en x_0 élément de I s'il existe un réel noté $f'(x_0)$ tel que :

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + hf'(x_0) + o(h)$$

quand h tend vers 0.

Cette définition est équivalente à :

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0+h) - f(x_0)}{h} = f'(x_0)$$

La droite d'équation $y = f'(x_0)(x - x_0) + f(x_0)$ est la droite tangente au graphe représentatif de f , au point d'abscisse x_0 . Au lieu de f' , on trouve également les notations Df ou $\frac{df}{dx}$. (La définition précédente s'applique aussi aux fonctions à valeurs complexes. Si f est à valeurs complexes, de parties réelle g et imaginaire h , il résulte du calcul des limites d'une telle fonction en séparant précisément partie réelle et imaginaire que $f' = g' + ih'$).

La définition est également équivalente à l'existence d'une fonction φ continue en x_0 telle que :

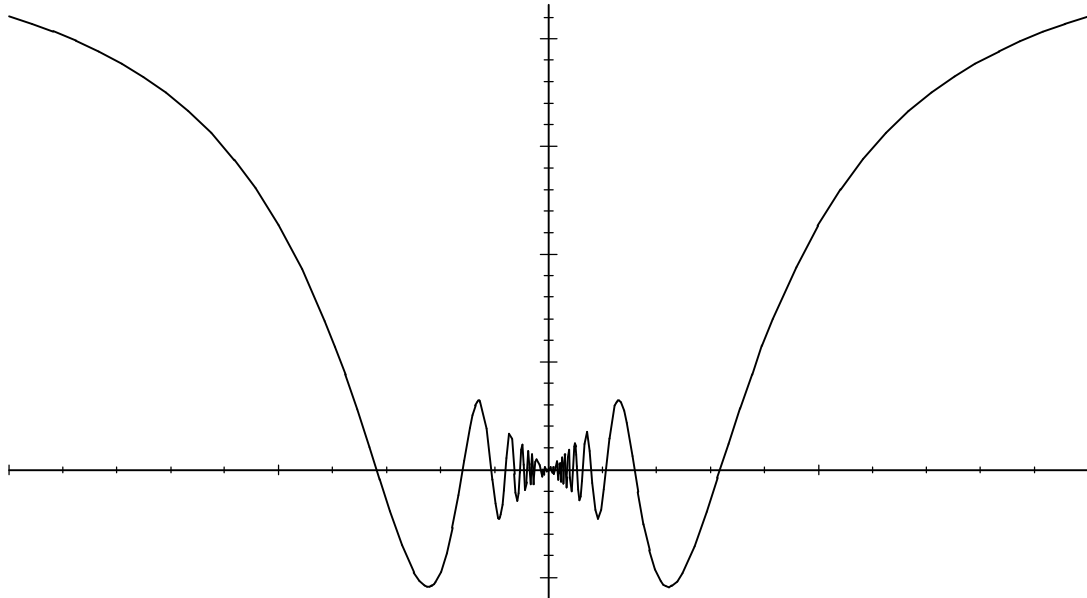
$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0) \varphi(x)$$

avec $\varphi(x_0) = f'(x_0)$. En dehors de x_0 , $\varphi(x)$ est égal au taux d'accroissement $\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$.

Il résulte immédiatement de la définition qu'une fonction dérivable est continue. La réciproque est fautive comme le prouve l'exemple de $|x|$ en 0.

Si on se limite à $h > 0$, on parle de dérivée à droite. Si l'on se limite à $h < 0$, on parle de dérivée à gauche. Si f est dérivable à droite et à gauche de x_0 et si les deux dérivées sont égales, alors f est dérivable en x_0 .

La fonction $x \rightarrow |x|$ est dérivable à droite et à gauche de 0. Il existe des fonctions continues n'admettant aucune dérivée à droite et à gauche de 0, par exemple $x \rightarrow x \sin\left(\frac{1}{x}\right)$.



Il existe des fonctions continues dérivables en aucun point, mais la présentation d'un contre-exemple dépasse le niveau de première année.

2- Opérations

Les résultats relatifs à la somme, au produit, au quotient de fonctions dérivables étant censés être bien connus, nous nous limiterons à :

a) Composition

Soit f dérivable en x_0 et g dérivable en $f(x_0)$. Alors $g \circ f$ est dérivable en x_0 et :

$$(g \circ f)'(x_0) = g'(f(x_0)) \cdot f'(x_0)$$

En effet, il existe deux fonctions φ et ψ , continue en x_0 et $f(x_0) = y_0$ respectivement telles que :

$$\begin{aligned} f(x) &= f(x_0) + (x - x_0) \varphi(x) \text{ et } f'(x_0) = \varphi(x_0) \\ g(y) &= g(y_0) + (y - y_0) \psi(y) \text{ et } g'(y_0) = \psi(y_0) \end{aligned}$$

Donc, en prenant $y = f(x)$:

$$\begin{aligned} g(f(x)) &= g(f(x_0)) + (f(x) - f(x_0)) \psi(f(x)) \\ &= g(f(x_0)) + (x - x_0) \varphi(x) \psi(f(x)) \end{aligned}$$

Or la fonction $\varphi(x)\psi(f(x))$ est continue en x_0 , donc $g \circ f$ est dérivable en x_0 et :

$$(g \circ f)'(x_0) = \varphi(x_0)\psi(f(x_0)) = f'(x_0) g'(f(x_0))$$

La règle de dérivation d'une fonction composée se note agréablement en physique, où seules les variables portent un nom et non les fonctions elles-mêmes. Supposons une quantité E dépendant de la position z d'un mobile. On a alors $E = E(z)$. Supposons que z dépende du temps t de sorte que $z = z(t)$ et que $E = E(z(t)) = E(t)$ pour abrégé. On remarquera que cette dernière notation est invalide en mathématique à cause d'une ambiguïté. $E(3)$ désigne-t-il la valeur de E pour $z = 3$ ou pour $t = 3$? Cette ambiguïté n'existe pas en physique où l'on demandera $E(3 \text{ m})$ ou $E(3 \text{ s})$, l'unité appliquée aux variables levant alors l'ambiguïté. La règle de dérivation des fonctions composées se note alors :

$$\frac{dE}{dt} = \frac{dE}{dz} \frac{dz}{dt}$$

On notera que cette notation "fractionnaire" n'est valide qu'au premier ordre, puisqu'on s'exercera à vérifier que :

$$\frac{d^2E}{dt^2} = \frac{d^2E}{dz^2} \left(\frac{dz}{dt}\right)^2 + \frac{dE}{dz} \frac{d^2z}{dt^2}$$

b) Reciproque

Soit f continue sur un intervalle I , bijective sur I , dérivable en x_0 et telle que $f'(x_0) \neq 0$. Alors f^{-1} est dérivable en $y_0 = f(x_0)$ et :

$$(f^{-1})'(y_0) = \frac{1}{f'(x_0)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y_0))}$$

En effet, il existe une fonction φ , continue en x_0 telle que

$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0) \varphi(x) \text{ et } f'(x_0) = \varphi(x_0)$$

Posons $y = f(x)$, $y_0 = f(x_0)$, et donc $x = f^{-1}(y)$ et $x_0 = f^{-1}(y_0)$. Comme φ est continue en x_0 et que $f'(x_0) = \varphi(x_0)$ est non nulle, il existe un intervalle centré en x_0 sur lequel φ ne s'annule pas. Nous prendrons x dans cet intervalle et y dans l'image de cet intervalle par φ (image qui contient y_0 en son intérieur). On a alors :

$$x = x_0 + \frac{y - y_0}{\varphi(x)} \Rightarrow f^{-1}(y) = f^{-1}(y_0) + \frac{y - y_0}{\varphi(f^{-1}(y))}$$

La fonction $y \rightarrow \frac{1}{\varphi(f^{-1}(y))}$ est continue en y_0 comme composée de fonctions continues, et sa valeur en y_0 est $\frac{1}{\varphi(x_0)} = \frac{1}{f'(x_0)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y_0))}$.

f^{-1} est donc dérivable en y_0 de dérivée $(f^{-1})'(y_0) = \frac{1}{\varphi(f^{-1}(y_0))} = \frac{1}{f'(x_0)} = \frac{1}{f'(f^{-1}(y_0))}$.

EXEMPLES :

- Pour $f(x) = \ln(x)$, de dérivée $\frac{1}{x}$, on obtient : $(e^x)' = \frac{1}{\frac{1}{e^x}} = e^x$.
- Pour $f(x) = \sin(x)$ sur $[-\pi/2, \pi/2]$, on obtient : $(\arcsin(x))' = \frac{1}{\cos(\arcsin(x))} = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ pour $x \in]-1, 1[$.

- De même, $(\arccos(x))' = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$

- Pour $f(x) = \tan(x)$ sur $]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, on obtient : $(\arctan(x))' = \frac{1}{1 + \tan^2(\arctan(x))} = \frac{1}{1 + x^2}$

3- Dérivées successives

Si f est dérivable sur un intervalle I , on peut définir la fonction dérivée f' , et se poser la question de savoir si elle est elle-même continue ou dérivable. Si c'est le cas, on peut définir sa dérivée f'' , etc ...

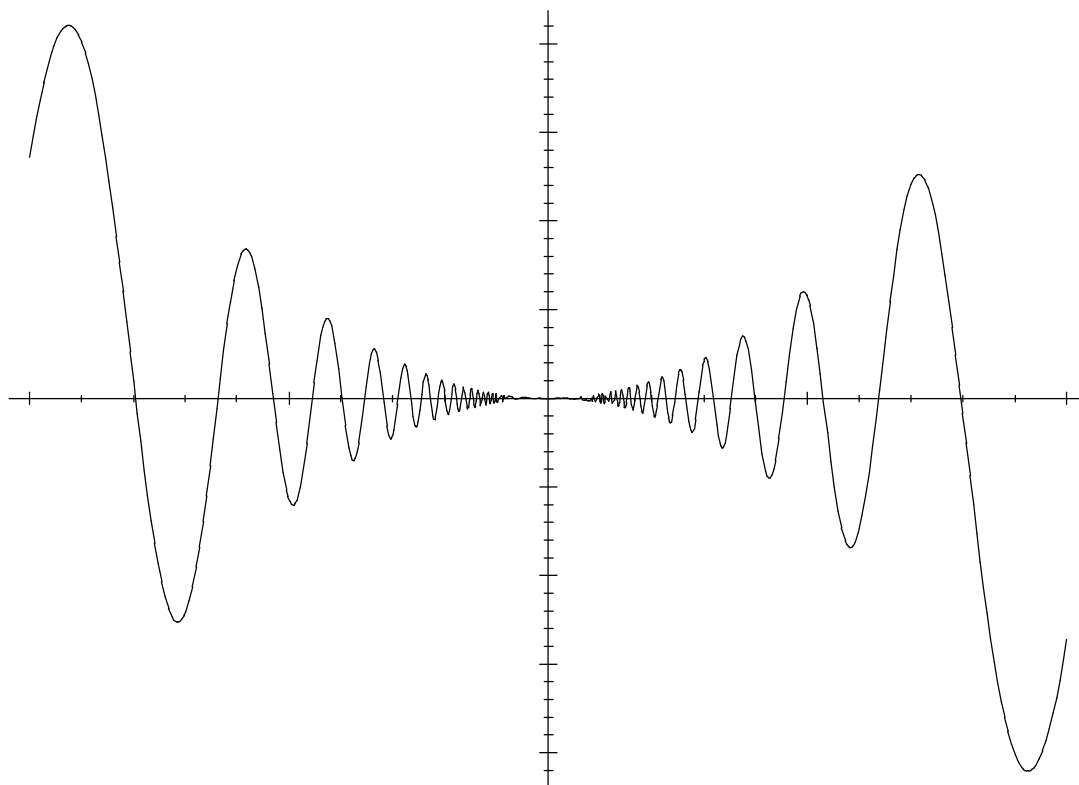
On note $f^{(k)}$ ou $D^k f$ ou $\frac{d^k f}{dx^k}$ la dérivée d'ordre k .

On remarquera que f' peut ne pas être continue. Un exemple est donné par la fonction $f(x) = x^2 \sin \frac{1}{x}$

dont la dérivée n'est pas continue en 0. On a en effet, $\frac{f(x) - f(0)}{x - 0} = x \sin \frac{1}{x}$ qui tend vers $0 = f'(0)$,

cependant que $f'(x) = 2x \sin \frac{1}{x} - \cos \frac{1}{x}$ n'a pas de limite en 0. Ci-dessous le graphe de f entre -1 et 1 ,

dans un repère non orthonormé. Il y a clairement une tangente horizontale en 0 (le graphe est compris entre les deux paraboles $y = \pm x^2$), mais les tangentes au graphe aux points d'intersection avec Ox ont des pentes qui tendent vers ± 1 .



On note $C^n(I)$ l'espace vectoriel des fonctions n fois continûment dérivables sur I . Montrons que, si f et g sont C^n , il en est de même de $f + g$, de fg , de $\frac{f}{g}$ (à condition que g ne s'annule pas), de $g \circ f$, et de f^{-1} (à condition que f soit bijective et que sa dérivée ne s'annule pas).

a) Somme

Il est trivial de vérifier par récurrence que $(f + g)^{(n)} = f^{(n)} + g^{(n)}$

b) Produit

On dispose d'une formule donnant la dérivée $n^{\text{ème}}$ d'un produit.

FORMULE DE LEIBNIZ

Soit u et v deux fonctions n fois dérivables. Alors uv est n fois dérivable et :

$$(uv)^{(n)} = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} u^{(p)} v^{(n-p)}$$

où l'on convient que $u^{(0)} = u$. $\binom{n}{p}$ désigne le coefficient binomial $\frac{n!}{p!(n-p)!}$ si $0 \leq p \leq n$ et 0 sinon.

Démonstration :

Elle se fait par récurrence sur n . C'est évidemment vérifié pour $n = 0$ et pour $n = 1$, pour lequel on reconnaît : $(uv)' = u'v + uv'$.

Si la formule est vraie au rang n et que les fonctions sont $n+1$ fois dérivables, on voit que $(uv)^{(n)}$ est dérivable et de dérivée :

$$\begin{aligned}
(uv)^{(n+1)} &= \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} (u^{(p+1)} v^{(n-p)} + u^{(p)} v^{(n-p+1)}) = \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} u^{(p+1)} v^{(n-p)} + \sum_{p=0}^n \binom{n}{p} u^{(p)} v^{(n-p+1)} \\
&= \sum_{p=0}^{n+1} \left[\binom{n}{p-1} + \binom{n}{p} \right] u^{(p)} v^{(n-p+1)} \text{ en changeant d'indice } p+1 \rightarrow p \text{ dans la première somme} \\
&= \sum_{p=0}^{n+1} \binom{n+1}{p} u^{(p)} v^{(n-p+1)}
\end{aligned}$$

(On a utilisé le fait que $\binom{n}{p} = 0$ si $p < 0$ ou $p > n$)

La démonstration, ainsi que la nature de la formule, est donc comparable à celle du développement du binôme de Newton. Ce n'est pas un hasard : la formule de Leibniz permet d'en déduire la formule du binôme de Newton. Il suffit de prendre $u(x) = e^{ax}$ et $v(x) = e^{bx}$ et d'appliquer la formule de Leibniz en $x = 0$.

c) Quotient

Il n'existe pas de formule générale simple donnant la dérivée $n^{\text{ème}}$ d'un quotient, mais on peut montrer par récurrence que cette dérivée existe. C'est le cas pour $n = 1$ et supposons que ce le soit pour $n - 1$. On a alors $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$. Or :

- 1. On a alors $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}$. Or :
- $f \in C^n(I)$ et $g \in C^n(I) \Rightarrow f \in C^{n-1}(I), g \in C^{n-1}(I), f' \in C^{n-1}(I), g' \in C^{n-1}(I)$
- $\Rightarrow f'g \in C^{n-1}(I), fg' \in C^{n-1}(I)$ et $g^2 \in C^{n-1}(I)$ en utilisant le résultat prouvé sur le produit
- $\Rightarrow f'g - fg' \in C^{n-1}(I)$ et $g^2 \in C^{n-1}(I)$ en utilisant le résultat sur la somme
- $\Rightarrow \frac{f'g - fg'}{g^2} \in C^{n-1}(I)$ en appliquant l'hypothèse de récurrence
- $\Rightarrow \frac{f}{g} \in C^n(I)$

d) Composition

Il n'existe pas non plus de formule générale simple donnant la dérivée $n^{\text{ème}}$ d'une composée de fonctions, mais on peut montrer par récurrence que cette dérivée existe. Le raisonnement est comparable au précédent. On a : $(g \circ f)' = (g' \circ f)f'$. On note $J = f(I)$.

- $f \in C^n(I)$ et $g \in C^n(J) \Rightarrow f \in C^{n-1}(I), f' \in C^{n-1}(I), g' \in C^{n-1}(J)$
 $\Rightarrow g' \circ f \in C^{n-1}(I), f' \in C^{n-1}(I)$ en appliquant l'hypothèse de récurrence au rang $n-1$
 $\Rightarrow (g' \circ f)f' \in C^{n-1}(I)$ en appliquant le résultat sur le produit.
 $\Rightarrow g \circ f \in C^n(I)$

e) Réciproque

De même, la formule $(f^{-1})' = \frac{1}{f' \circ f^{-1}}$ permet de voir que, si f est de classe C^n , et si f' ne s'annule pas, alors f^{-1} est de classe C^n . Cela se montre également par récurrence :

- $f \in C^n(I)$
 $\Rightarrow f' \in C^{n-1}(I), f^{-1} \in C^{n-1}(I)$ en appliquant l'hypothèse de récurrence
 $\Rightarrow f' \circ f^{-1} \in C^{n-1}(I)$ en appliquant le résultat sur la composée de fonction
 $\Rightarrow \frac{1}{f' \circ f^{-1}} \in C^{n-1}(I)$ en appliquant le résultat sur le quotient
 $\Rightarrow f^{-1} \in C^n(I)$

II : Théorème de Rolle et conséquences

1- Théorème de Rolle

Ce théorème a d'abord été énoncé au XVIIème sous la forme suivante : entre deux racines d'un polynôme P , il y a une racine de sa dérivée P' .

THEOREME DE ROLLE

Soit f une fonction continue sur $[a, b]$ à valeur réelles, dérivable sur $]a, b[$, telle que $f(a) = f(b)$. Alors il existe un élément c de $]a, b[$, tel que $f'(c) = 0$.

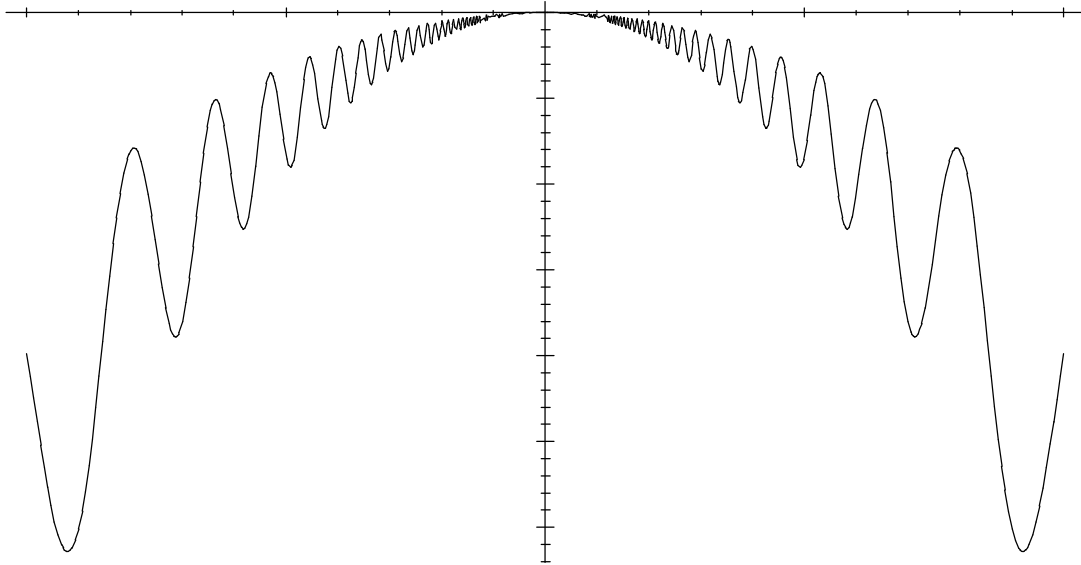
Démonstration :

f étant continue sur un segment, admet un maximum et un minimum (toute la difficulté du théorème de Rolle repose sur ce résultat, montré dans le chapitre *Fonctions*, fichier FONCTION.PDF). Si ceux-ci se trouvent l'un en a et l'autre en b , cela signifie que f est constante, et alors c peut être pris de façon quelconque. Sinon, l'un des deux extrema se situe à l'intérieur de l'intervalle, en c . En un tel point, la dérivée s'annule. En effet, si par exemple c est un maximum, on a :

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{pour } x < c, \frac{f(x) - f(c)}{x - c} \geq 0 \Rightarrow f'(c) \geq 0 \\ \text{pour } x > c, \frac{f(x) - f(c)}{x - c} \leq 0 \Rightarrow f'(c) \leq 0 \end{array} \right. \Rightarrow f'(c) = 0.$$

Il est faux de croire que, si c est un maximum, alors f est croissante à gauche de c , puis décroissante après. $f(c)$ est certes la valeur maximale, mais f peut ne pas être monotone, ni à gauche, ni à droite.

Prendre par exemple $f(x) = -\frac{x^2}{2} - x^2 \sin^2 \frac{1}{x}$.



Le théorème de Rolle ne s'applique pas aux fonctions à valeurs complexes. Par exemple $f(x) = e^{ix}$, définie sur $[0, 2\pi]$, vérifie $f(0) = f(2\pi) = 1$, mais la dérivée de f , égale à ie^{ix} ne s'annule pas.

2- Théorème des accroissements finis

THEOREME DES ACCROISSEMENTS FINIS

Soit f une fonction continue sur $[a, b]$ à valeurs réelles, dérivable sur $]a, b[$. Alors il existe un élément c de $]a, b[$, tel que $f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$.

Démonstration :

Il suffit de se ramener au théorème de Rolle. Pour cela, il suffit de poser, pour x dans $[a, b]$:

$$g(x) = f(x) - \left[f(a) + \frac{f(b) - f(a)}{b - a}(x - a) \right]$$

g représente l'écart entre f et la fonction affine qui coïncide avec f aux bornes de l'intervalle. g est continue sur $[a, b]$, dérivable sur $]a, b[$, et $g(a) = 0 = g(b)$. Donc il existe c élément de $]a, b[$ tel que $g'(c) = 0$, ce qui donne le résultat cherché.

Pas plus que le théorème de Rolle, ce théorème ne s'applique aux fonctions à valeurs complexes.

3- Applications

a) sens de variation d'une fonction à valeurs réelles

PROPOSITION

f croissante sur $]a, b[\Leftrightarrow f' \geq 0$.

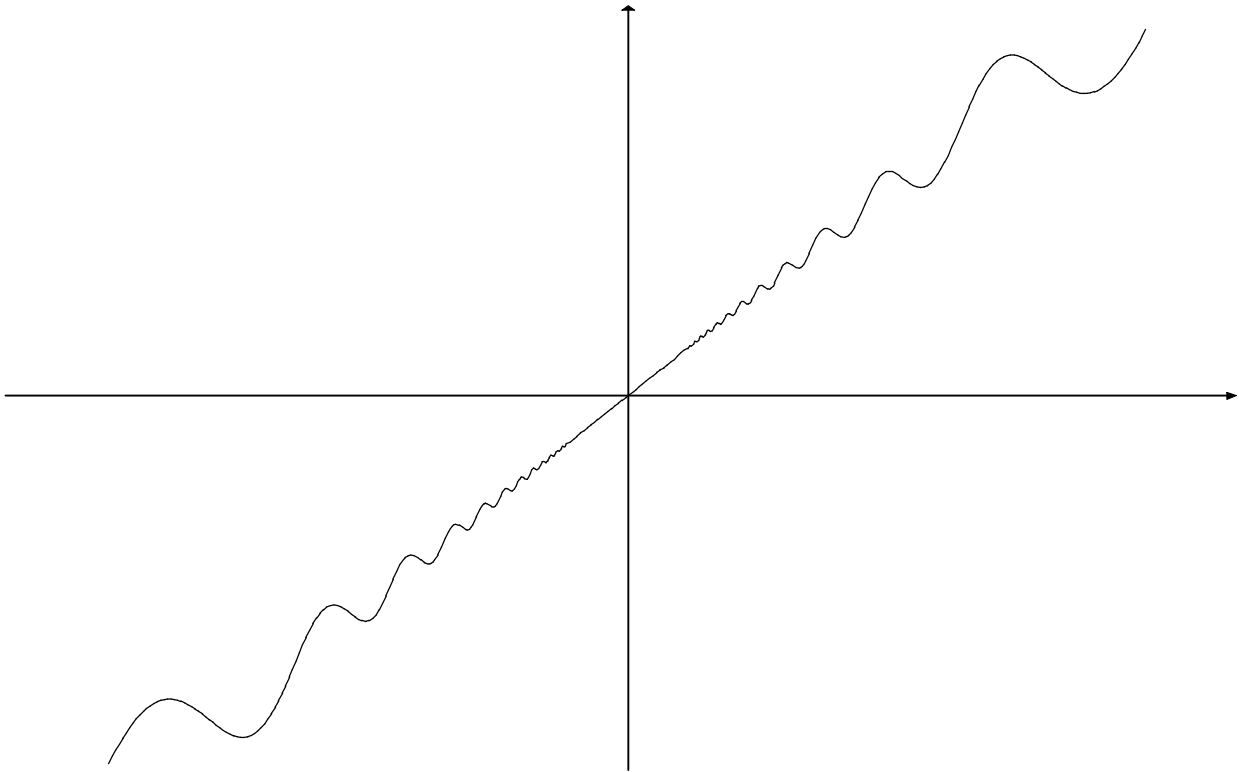
f décroissante sur $]a, b[\Leftrightarrow f' \leq 0$

f constante sur $]a, b[\Leftrightarrow f' = 0$

Le sens \Rightarrow découle d'un passage à la limite sur des taux d'accroissements de signe constant. Il peut être montré dès la classe de Première. La réciproque est admise en lycée. Elle résulte directement du

théorème des accroissements finis : si f' est de signe constant (ou nul), il en est de même de tout taux d'accroissement $\frac{f(y) - f(x)}{y - x}$ puisque ce dernier est égal à $f'(c)$ avec c entre x et y .

Il est faux de croire que $f'(x_0) > 0 \Rightarrow f$ est strictement croissante sur un intervalle contenant x_0 . Il suffit de la stricte positivité sur **tout un intervalle**, mais la positivité en un point unique ne suffit pas. Considérer par exemple $f(x) = x + 2x^2 \sin \frac{1}{x}$ en 0. On a $f'(0) = 1$, mais f' n'est de signe constant dans aucun voisinage de 0.



Si f est dérivable et si $f' > 0$, f est strictement croissante. La réciproque est fautive. Il se peut que f soit strictement croissante et dérivable, et que f' s'annule. Il suffit de prendre $f(x) = x^3$. L'équivalence est la suivante. Notons Z l'ensemble des x où f' s'annule :

$$f \text{ strictement croissante} \Leftrightarrow f' \geq 0 \text{ et } Z \text{ ne contient aucun intervalle }]a, b[\text{ avec } a < b$$

En effet, dire que f est croissante sans l'être strictement, c'est dire qu'il existe $x < y$ tel que $f(x) = f(y)$, ou encore que f est constante sur un intervalle, ou encore que f' s'annule sur un intervalle, ou enfin que Z contient un intervalle ouvert.

b) Dérivation à une borne d'un intervalle

PROPOSITION

Soit f continue sur $[a, b]$, dérivable sur $]a, b[$, et telle que $\lim_{x \rightarrow a} f'(x) = l$, l étant fini ou infini. Alors,

si l est fini, f est dérivable à droite de a et $f'(a) = l$. Si l est infini, le taux d'accroissement de f en a tend vers l'infini.

On a en effet, pour $x > a$, $\frac{f(x) - f(a)}{x - a} = f'(c)$ avec $a < c < x$. c est une fonction implicite de x . Lorsque x tend vers a , c tend vers a , de sorte que $f'(c)$ tend vers l . Le taux d'accroissement admet donc la même limite.

c) Inégalité des accroissements finis

INEGALITE DES ACCROISSEMENT FINIS

Soit f une fonction continue sur un intervalle I à valeurs réelles, dérivable sur I . On suppose qu'il

existe k tel que $|f'| \leq k$. Alors, pour tout a et b de I , $\left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| \leq k$

C'est évident puisqu'il existe c tel que $\left| \frac{f(b) - f(a)}{b - a} \right| = |f'(c)| \leq k$. On a donc montré qu'une fonction dont la dérivée est bornée par k , est lipschitzienne de rapport k .

Cette inégalité est également valable, sous les mêmes hypothèses, pour les fonctions f à valeurs complexes alors que le théorème d'égalité des accroissements finis est généralement faux dans ce cas. Considérons θ l'argument de $f(b) - f(a)$. Ce θ est tel que $e^{-i\theta}(f(b) - f(a))$ est réel. Posons $g(t) = \operatorname{Re}(e^{-i\theta} f(t))$, de sorte que g est à valeurs réelles et que :

$$g(b) - g(a) = \operatorname{Re}(e^{-i\theta}(f(b) - f(a))) = e^{-i\theta}(f(b) - f(a))$$

$$\text{D'où } |g(b) - g(a)| = |f(b) - f(a)|$$

g est dérivable et :

$$|g'(t)| = |\operatorname{Re}(e^{i\theta} f'(t))| \leq |e^{i\theta} f'(t)| = |f'(t)| \leq k$$

$$\Rightarrow |g(b) - g(a)| \leq k |b - a| \text{ en appliquant l'inégalité des accroissements finis à } g.$$

$$\Rightarrow |f(b) - f(a)| \leq k |b - a|$$

Interprétation physique de l'inégalité des accroissements finis

Si la variable est le temps t , $f(t)$ la position d'un mobile sur un axe, et $f'(t)$ est la vitesse instantanée du mobile. On a donc :

Si la vitesse instantanée est majorée par k , alors la vitesse moyenne aussi.

Ce résultat physique a l'air d'aller de soi, et on se demande pourquoi il en faudrait une justification mathématique reposant sur le théorème de accroissements finis, lui-même reposant sur le théorème de Rolle, reposant à son tour sur l'existence d'extrema, qui elle-même repose sur l'existence de borne supérieure et de borne inférieure, ces derniers étant des axiomes, tout cela pour arriver à un résultat physique évident.

En fait, l'inégalité des accroissements finis ne montre pas un résultat physique évident. Elle montre l'adéquation entre la réalité physique et les modèles qui ont été choisis pour décrire cette réalité. Il faut bien avoir conscience que ces modèles sont des constructions abstraites simplifiant la réalité et que rien ne permet d'assurer à coup sûr la correspondance entre une déduction mathématique et une expérience physique. Tant que les deux sont en accord, il n'y a pas de remise en cause à faire, mais rien n'assure qu'il en sera toujours ainsi. Quels désaccords pourrait-il y avoir entre la réalité et son modèle ? En voici des exemples :

□ Le choix d'utiliser les éléments de \mathbb{R} pour définir une position x , un instant t , une intensité de courant I et plus généralement d'utiliser \mathbb{R}^3 pour modéliser notre espace est difficilement justifiable.

En effet, le développement décimal d'un réel s'écrit avec une infinité de chiffres. Cette exigence n'est d'aucune utilité en physique qui se contente de nombres décimaux (ayant un nombre fini de décimales), voire de nombres entiers si l'unité de mesure a été choisie suffisamment petite. De plus, une mesure physique n'est pas en soi un réel, ni un décimal, mais plutôt un intervalle dans lequel se trouve la mesure, qui possède toujours une incertitude. Nous devrions donc définir des opérations (somme, produit...) entre intervalles de décimaux plutôt qu'entre réels pour avoir une représentation plus fidèle de la réalité physique. La difficulté de mettre en œuvre de telles opérations, ainsi que la commodité consistant à disposer d'un nombre arbitraire et non limité de décimales, adaptable au progrès des précisions des mesures, fait qu'on utilise les réels.

□ Le choix de la définition de la vitesse instantanée est également discutable. On choisit comme définition de cette vitesse instantanée $V(t_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0 + h) - f(t_0)}{h}$, limite de la vitesse moyenne entre l'instant considéré et un autre instant, et donc égale à la dérivée usuelle. On aurait très bien pu choisir d'autres définitions plus raisonnables, par exemple $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(t_0 + h) - f(t_0 - h)}{2h}$, limite de la vitesse moyenne sur un intervalle centré en l'instant considéré. On notera qu'un mobile ayant une loi horaire $f(t) = |t|$ (modélisant par exemple un choc) n'a pas de vitesse définie en $t = 0$ dans le premier cas, mais a une vitesse nulle dans le second. On dispose donc de deux modèles différents et il faut choisir entre l'un et l'autre.

Il serait d'ailleurs plus juste encore de noter qu'étant dans l'impossibilité physique de définir un instant de manière infiniment précise, on devrait plutôt définir la vitesse comme $\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(t_0 + h) - f(t_0 - k)}{h+k}$. On montre en fait que cette définition signifie qu'une fonction f pour laquelle cette quantité est définie en tout point est dérivable au sens usuel, mais qu'en plus, sa dérivée est continue (autrement dit, f est C^1).

□ Le fait de raisonner sur des fonctions C^1 et même C^∞ est très courant en physique, lorsque l'évolution des processus est jugée suffisamment régulière. Notons cependant qu'il existe, aussi bien en mathématiques qu'en physique, des notions rejetant cette régularité et faisant largement usage de fonctions à la rigueur continues, mais dérivables nulle part (chaos, fractales...).

d) Etude de suite récurrente $u_{n+1} = f(u_n)$:

PROPOSITION

Soit f dérivable sur \mathbf{R} . On suppose qu'il existe k élément de $[0, 1[$ tel que $|f'| \leq k$ et qu'il existe un nombre α tel que $f(\alpha) = \alpha$ (point fixe de f). Alors α est unique et toute suite (u_n) vérifiant $u_{n+1} = f(u_n)$ converge vers α .

En effet :

α est unique car s'il existait deux points fixes α et β , on aurait, d'après l'inégalité des accroissements finis :

$$|\beta - \alpha| = |f(\beta) - f(\alpha)| \leq k |\beta - \alpha|$$

Si α était différent de β , cela entraînerait $1 \leq k$ qui est contraire à l'hypothèse.

Considérons maintenant une suite récurrence (u_n) . On a :

$$|u_{n+1} - \alpha| = |f(u_n) - f(\alpha)| \leq k |u_n - \alpha| \text{ en appliquant l'inégalité des accroissements finis.}$$

On en déduit alors par récurrence que :

$$\forall n, |u_n - \alpha| \leq k^n |u_0 - \alpha|$$

et comme $\lim_{n \rightarrow \infty} k^n = 0$, on a bien $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = \alpha$.

Cette propriété peut servir à obtenir des valeurs approchées de α en utilisant une suite récurrente. La proposition est également valide sur un intervalle I à condition que $f(I) \subset I$. On dit que I est stable par f .

EXEMPLE :

Soit $f(x) = \frac{1}{1+x}$. Le point fixe positif de f vérifie $\alpha = \frac{1}{1+\alpha}$ donc $\alpha^2 + \alpha - 1 = 0$ donc $\alpha = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$. On

a par ailleurs $f'(x) = -\frac{1}{(1+x)^2}$.

Soit $0 < d < \alpha$. Pour $\alpha - d \leq x \leq \alpha + d$, on a :

$$|f'(x)| = \frac{1}{(1+x)^2} \leq \frac{1}{(1+\alpha-d)^2}$$

$$\text{et } |f(x) - \alpha| \leq \frac{1}{(1+\alpha-d)^2} |x - \alpha| \leq \frac{d}{(1+\alpha-d)^2} \leq d$$

de sorte que l'intervalle $[\alpha - d, \alpha + d]$ a son image par f incluse dans lui-même. Il est donc stable par f et nous pouvons itérer la fonction f . L'inégalité $|f'(x)| \leq \frac{1}{(1+\alpha-d)^2}$ montre que la fonction f est

lipschitzienne de rapport $\frac{1}{(1+\alpha-d)^2}$ strictement inférieur à 1. La convergence de la suite de terme général $u_{n+1} = f(u_n)$ vers α est donc assuré dès lors que u_0 appartient à $[\alpha - d, \alpha + d]$. Comme $\sqrt{5}$ est compris entre 2 et 3, α est compris strictement entre $\frac{1}{2}$ et 1. Prenons par exemple $u_0 = 1$ et prenons d

tel que $\alpha + d = 1$, soit $d = 1 - \alpha = \frac{3-\sqrt{5}}{2} \Rightarrow \alpha - d = \sqrt{5} - 2 > 0$. La suite (u_n) va converger vers α et permet d'obtenir des valeurs approchées de α . Voici les premiers termes de la suite sous forme rationnelle, puis sous forme décimale :

$$1, \frac{1}{2}, \frac{2}{3}, \frac{3}{5}, \frac{5}{8}, \frac{8}{13}, \frac{13}{21}, \frac{21}{34}, \frac{34}{55}, \frac{55}{89}, \frac{89}{144}$$

$$1, 0.5, 0.666..., 0.6, 0.625, 0.615..., 0.619, 0.617..., 0.61818..., 0.617977..., 0.61805...$$

La calculatrice donne $\alpha = 0.6180339890$, mais il a bien fallu que quelqu'un programme l'algorithme de calcul de la racine carrée. Comment a-t-il fait ?

